

Lidar - Objekterkennung

Du hast Lust ein autonomes Fahrzeug zu entwickeln um dein Wissen zu erweitern? Dann bist du bei uns richtig. Wir sind ein selbstorganisierter, studentischer Verein, welcher ein autonomes Rennfahrzeug entwickelt und baut, mit welchem wir uns auf internationalen Events gegen andere Teams messen. Deine Aufgabe besteht in der Weiterentwicklung eines Lidar Objekterkennungssystems, welches an Ros angebunden ist. Ergänzt wird das System der Objekterkennung durch eine Stereokamera.

AUFGABEN

- Einarbeitung in das bestehende System
- Vervollständigung und Erweiterung des bestehenden Systems
- Verbesserung der Genauigkeit und Robustheit des Systems

ANFORDERUNGEN

- Grundlagen in C, C++ oder ähnlichem, sind vorteilhaft
- Motivation neue Dinge zu lernen
- Freude und Interesse an abwechslungsreichen und spannenden Aufgaben



#autonom #elektrisch