

KI-gestützte LIDAR Pylonen Erkennung

Um der Rennstrecke zu folgen, muss das Fahrzeug in der Lage sein, Pylonen am Rand der Strecke in einer LIDAR point cloud zu erkennen. Bisher erfolgt dies über normale Algorithmen. Es soll geprüft werden, ob sich durch KI-gestützte Erkennung der Pylonen die Laufzeit, Datenqualität und die Zahl der richtig erkannten Pylonen verbessern lässt.

AUFGABEN

- Implementierung einer Pylon-erkennungs-KI auf einer LIDAR point cloud
- Vergleich verschiedener Aspekte des KI-Ansatzes mit herkömmlichen Methoden

ANFORDERUNGEN

- Erfahrungen mit künstlicher Intelligenz
- Erfahrungen mit C++
- Motivation selbständig an dem Thema zu arbeiten

WIR BIETEN

- Möglichkeit für eine Abschlussarbeit
- Eine gute Vernetzung mit unseren Sponsoren und Partnern aus der Industrie
- Workshops und Seminare
- Software auf aktuellem Industriestandard