

Fahrdynamikregelung

Durch unser Antriebskonzept mit Radnabenmotoren, welche eine radindividuelle Ansteuerung ermöglichen, können wir verschiedene Ansätze der Fahrdynamikregelung umsetzen. Neben der radindividuellen Schlupfregelung lässt sich ein Torque Vectoring realisieren. Die Systeme müssen entwickelt, getestet und im Fahrzeug implementiert werden.

AUFGABEN

- Entwicklung von Fahrzeugreglern und Integration im Fahrzeug
- Test der entwickelten Regler in Simulation und am Realfahrzeug
- Zusammenarbeit mit Sponsoren zur gemeinsamen Entwicklung

ANFORDERUNGEN

- Hohe Eigeninitiative und Lernmotivation
- Grundlagen in Fahrdynamik und Regelungstechnik von Vorteil

WIR BIETEN

- Relevante Praxiserfahrung in moderner Softwareentwicklung für den Motorsport
- Eine gute Vernetzung mit unseren Sponsoren und Partnern aus der Industrie

#racing #elektrisch